**SD导航应用同步用户导航路径到HD 地图**

SD导航应用供应商需要将用户导航态的导航路径通过福特车载以太网发送到福特HD地图服务，HD地图服务部署在ADAS域ECU。

需要发送导航路径场景如下：

* SD导航应用需要在用户设置新目前地后开始导航时发送此时导航路径
* SD导航应用需要在用户添加新的途径点后开始新的导航路径计算后发送新的导航路径
* SD导航应用需要在车辆偏航后导航应用重新计算导航路径后发送新的导航路径

以上3种发送导航路径场景的时序图如下：­

Diagram

Description automatically generated

每种场景下应满足以下指标：

1. 用户添加新的途径点后开始新的导航场景。
   1. SD 导航应用发送导航路径由SD地图linkid 组成的数组。
   2. linkid 数组序列化及反序列化方式需要供应商提供详细说明
   3. path 的发送策略（如分段发送或全量发送）需要导航供应商提供详细说明
   4. path 发送的性能指标（带宽，cpu）需要满足福特要求
   5. 离线导航状态下，此场景的导航路径需要派发到HD 地图服务。
2. 用户添加新的途径点后开始新的导航路径场景。
   1. SD 导航应用发送导航路径由SD地图linkid 组成的数组。
   2. linkid 数组序列化及反序列化方式需要供应商提供详细说明
   3. path 的发送策略（如分段发送或全量发送）需要导航供应商提供详细说明
   4. path 发送的性能指标（带宽，cpu）需要满足福特要求
   5. 离线导航状态下，此场景的导航路径需要派发到HD 地图服务。
   6. 供应商需提供此场景下导航应用新路线发出的最小时间
3. 车辆偏航后导航应用重新计算导航路径场景。
   1. SD 导航应用发送导航路径由SD地图linkid 组成的数组。
   2. linkid 数组序列化及反序列化方式需要供应商提供详细说明
   3. path 的发送策略（如分段发送或全量发送）需要导航供应商提供详细说明
   4. path 发送的性能指标（带宽，cpu）需要满足福特要求
   5. 离线导航状态下，此场景的导航路径需要派发到HD 地图服务。
   6. 供应商需提供此场景下导航应用新路线发出的最小时间